KUKA

ANDES TECHNOLOGY

CURSO DE:

PROGRAMACIÓN DE ROBOTS KUKA - N2

DIRIGIDO POR:

ANDES TECHNOLOGY

Nuestra misión es difundir, promover y proveer vanguardia tecnológica en el equipamiento, soluciones y servicios ofrecidos a la industria y la educación que contribuyan con el desarrollo de la sociedad.

En Andes Technology creemos que es escencial para los esudiantes y trabajadores disponer de conocimientos en materia de robótica y automatización.

KUKA

KUKA es el mayor fabricante de robots industriales y proveedor de soluciones y tecnologías para la industria. La empresa ofrece numerosas variantes de robots industriales con las capacidades de carga más diversas y distintos alcances.

TEMARIO

01 Trabajos en el nivel Experto

- Utilizar el nivel experto
- Estructurar programas de robot
- Concatenar programas de robot
- Detener programa de robot

02 Trabajo con controles de ejecución de programas

- Programar un bucle sinfín
- Programar un bucle de conteo
- Programar un bucle finito
- Programar un bucle infinito
- Programar consultas o ramificaciones
- Programar distribuidores (SWITCH- CASE)

03 Gestión de datos en KRL Trabajar con tipos de datos simples

- Declaración de variables
- Inicialización de variables con tipos de datos simples
- Manipulación de valores de variables de tipos de datos simples con KRL
- Visualizar variables

04 Trabajo con ENUMS y campos

- El tipo de datos de enumeración ENUM
- Grupos/campos con KRL

05 Trabajo con estructuras en KRL

- Crear estructuras con KRL

06 Trabajo con subprogramas

- Trabajo con subprogramas locales
- Trabajo con subprogramas globales
- Transmitir parámetros a subprogramas

07 Trabajo con funciones

- Programación de funciones
- Trabajar con funciones estándar de KUKA
- Problema matemático con subprogramas y funciones en KRL

08 Programación de mensajes

- Generalidades acerca de los mensajes definidos por el usuario
- Variables y estructuras para mensajes definidos por el usuario
- Funciones para mensajes definidos por
- Trabajos con un mensaje de observación
- Trabajos con un mensaje de estado
- Trabajos con un mensaje de acuse de recibo
- Trabajos con un mensaje de espera
- Variables y estructuras adicionales para diálogos
- Funciones para diálogos
- Trabajos con un diálogo

09 Movimientos en KRL

- Programar movimientos individuales SPLINE mediante KRL
- Movimiento de conjunto individual con SPTP
- Movimiento de paso individual con SLIN y SCIRC
- Parámetros de movimiento
- Programar movimientos relativos y absolutos con KRL

10 Bloques SPLINE en KRL

- Programación de bloques SPLINE
- Perfil de velocidad para movimientos SPLINE
- Selección de paso en caso de movimientos
- Cambios en bloques Spline
- Transición SLIN-SPL-SLIN
- Programación de bloques SPLINE con KRL
- Bloque SPLINE: Variables del sistema con WITH
- Programar spline Trigger
- Programación de una parada condicionada
- Programación de una zona de desplazamiento constante spline

11 Programación de la interrupción

- Trabajos en el nivel Experto
- Programar un bucle sinfín
- Enlazar programas de robot mediante la activación del subprograma.

12 Vista de selección e integración de robots

- Trabajos en el nivel Experto
- Programar un bucle sinfín
- Enlazar programas de robot mediante la activación del subprograma.

¡Conocimientos prácticos para el futuro!

www.andestechnology.com